

**UNIVERSITATEA
TEHNICĂ DIN CLUJ-
NAPOCA
FACULTATEA DE
AUTOMATICĂ ȘI
CALCULATOARE**

INFORMAȚII PERSONALE

Numele și prenumele

Telefon / Fax

E-mail

ONIGA, FLORIN IOAN

0264 401457; 0264 401456

florin.oniga@cs.utcluj.ro**POZIȚIA PENTRU CARE SE
APLICĂ***ABILITARE în Calculatoare și Tehnologia informației***PROFESIA / OCUPAȚIA ACTUALĂ**

- Data
- Loc de muncă
- Profesia
- Ocupația
- Activitatea principală
- Conducător de doctorat
- Domeniul

2019

Catedra de Calculatoare; Facultatea de Automatică și Calculatoare

Inginer, Specializarea Calculatoare

Conferențiar, dr.

Activități didactice și de cercetare

Nu

Calculatoare și Tehnologia informației

**EDUCAȚIE ȘI STUDII DE
CALIFICARE**

- Anul
- Numele și tipul organizației
- Titlul obținut
- Specializarea
- Anul
- Numele și tipul organizației
- Titlul obținut
- Specializarea
- Anul
- Numele și tipul organizației
- Titlul obținut
- Specializarea

2002

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare

Inginer

Calculatoare

2003

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare

Master

Noua generație de Calculatoare

2011

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare

Doctor

Știința Calculatoarelor

ACTIVITATE DIDACTICĂ**EXPERIENȚĂ PROFESIONALĂ**

Discipline(Curs/Laborator/Seminar)	PROGRAMUL DE STUDII	ANUL
Arhitectura Calculatoarelor – Curs / Laborator	Calculatoare și Tehnologia Informației	II
Procesarea Imaginilor / Image Processing – Lab/Proiect	Calculatoare și Tehnologia Informației	III
Recunoșterea Formelor / Pattern Recognition – Lab/Proiect	Calculatoare și Tehnologia Informației	IV

Bazele Arhitecturilor de Calculatoare (Curs)	Complemente de Stiinta Calculatoarelor / Master	I Master
Viziune Artificială	Rețele de Calculatoare si Sisteme Distribuite / Master	I Master

ACTIVITATE ȘTIINȚIFICĂ

TEME DE CERCETARE

- Viziune artificiala (procesarea imaginilor, recunoașterea formelor, stereoviziune, procesarea datelor 3D, detectia drumului si a obstacolelor)

PUBLICAȚII

(TOTAL, DIN CARE 5 LUCRĂRI REPREZENTATIVE PUBLICATE DIN 2011)

55 de lucrări publicate, dintre care reprezentative:

1. **F. Oniga**, S. Nedeveschi, "A Fast Ransac Based Approach for Computing the Orientation of Obstacles in Traffic Scenes", 2018 IEEE Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), pp. 209 - 214, Cluj-Napoca, September, 2018.
2. **F. Oniga**, E. Sarkozi, S. Nedeveschi, "Fast obstacle detection using U-disparity maps with stereo vision", 2015 IEEE Intelligent Computer Communication and Processing, pp. 203-207, Cluj-Napoca, September, 2015.
3. **F. Oniga**, A. Trif, S. Nedeveschi, "Stereovision for Obstacle Detection on Smart Mobile Devices: First Results", IEEE Intelligent Transportation Systems Conference 2013 (ITSC 2013), pp. 342 - 347, Netherlands, 6-9 October 2013.
4. S. Nedeveschi, V. Popescu, R. Danescu, T. Marita, **F. Oniga**, "Accurate Ego-Vehicle Global Localization at Intersections Through Alignment of Visual Data With Digital Map", *IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems*, vol. 14, No. 2, June 2013, pp. 673-687, ISSN 1524-9050.
5. R. Danescu, **F. Oniga**, V. Turcu, O. Cristea, "Long Baseline Stereovision for Automatic Detection and Ranging of Moving Objects in the Night Sky", *Sensors*, vol. 12, No. 10, October 2012, pp. 12940-12963.

GRANTURI, CONTRACTE DE CERCETARE

(TOTAL, DIN CARE 5 CONTRACTE REPREZENTATIVE DIN 2011)

Responsabil de proiect pentru 3 proiecte de cercetare, membru al echipei in peste 20 proiecte:

INTERNAȚIONALE (responsabil)

1. "Identification of 3D lane boundaries based on road limiting infrastructure and surface discontinuities using stereo measurement", international, contractor Robert Bosch GmbH, 05.2014-02.2015, Germania, **valoare 71598 Euro**, calitate de **responsabil proiect**
2. "Measurement of road surface conditions using stereo", international, contractor Robert Bosch GmbH, Germania, 06.2015-12.2015, **valoare 79087 Euro**, calitate de **responsabil proiect**

INTERNAȚIONALE / NAȚIONALE (membru)

1. Multi-scale multi-modal perception of dynamic 3D environments based on the fusion of dense stereo, dense optical flow and visual odometry information, proiect de tip PNII-idei, PN-II-ID-PCE-2011-3-1086, membru echipa. (2012-2016), **buget UTCN 2014: 214083 lei; 2015: 143611; 2016: 301483 lei.**
2. Cooperative Advanced Driving Assistance System Based on Smart Mobile Platforms and Road Side Units (SMARTCODRIVE), proiect de tip PNII-PCCA, PN-II-PT-PCCA-2011-3.2-0742, membru in echipa . (2012-2016), **buget UTCN 2014: 700000 lei; 2015: 325084; 2016: 708250 lei.**
3. Automated Urban Parking and Driving - UP-Drive, Project ID: 688652, Funded under H2020-EU.2.1.1 ICT, 2016-01-01 to 2019-12-31, membru in echipa, responsabil UTCN Sergiu Nedeveschi.

Cluj-Napoca
25/04/2019

Conf. dr. ing. Florin Ioan Oniga